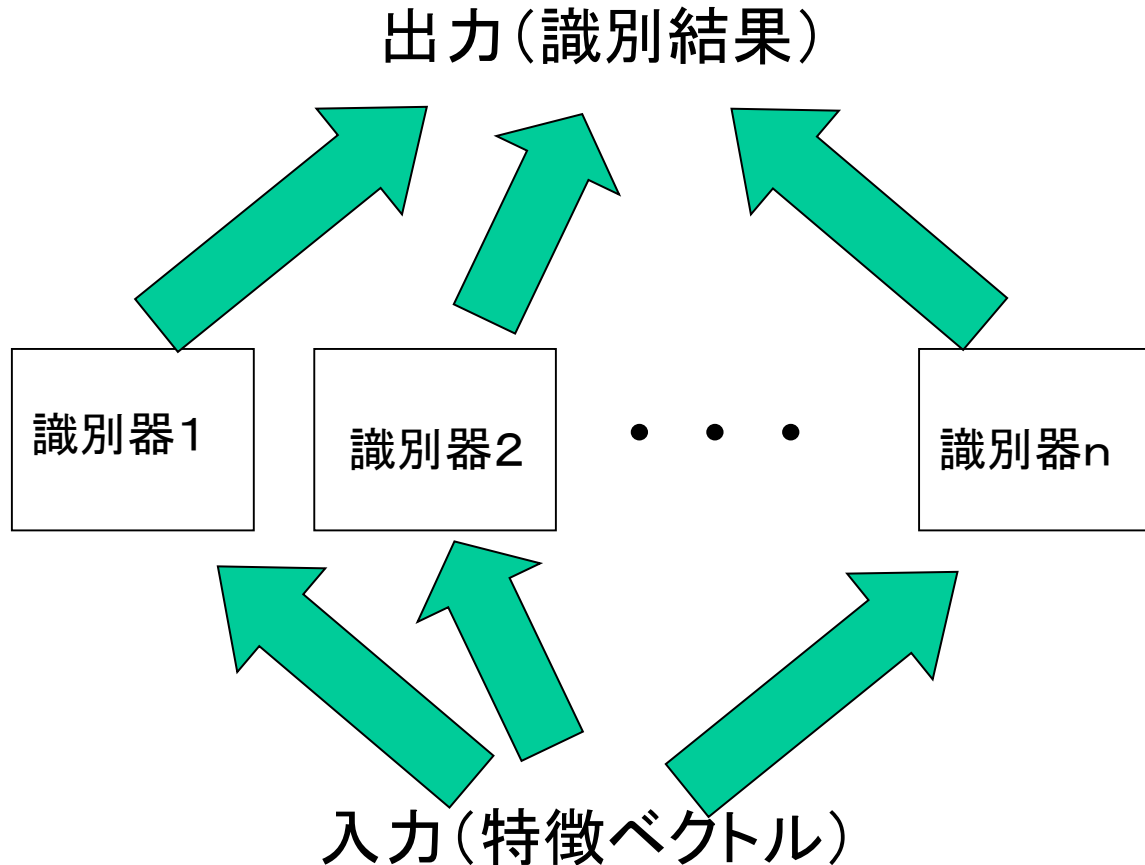


パターン認識特論

ADA Boosting

低精度の識別器を組み合わせて 高精度の識別器を作る



Boostingとは同じタイプの識別器を異なる学習をさせて結合する

異なるタイプの識別器を学習をさせて結合する方法もある

ADA Boostingの利点

- 単純な計算の反復で安定な識別器を作ることができる.
- 最適化の特別なアルゴリズムを必要とせず, 実装が容易.
- 人物顔検出などに用いることができ, 特徴の「選択」も行える.

歴史的背景

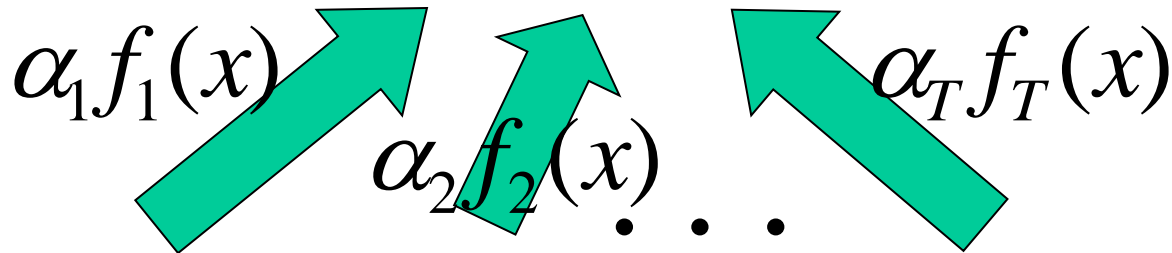
- 1988年 Keans, Valiant :
大量の学習データが与えられているとき、ランダム選択よりも少しましな学習能力を有する識別器があれば、それらを組み合わせることによって、任意の高精度識別器が構成できる
- 1989年 Schapire 最初の Boosting アルゴリズム
- 1990年 Freund 改良型 Boosting
- 1995年 Freund and Schapire ADA Boosting
- 1998年 Friedman et al Real AdaBoost
Friedman et al LogitBoost
Friedman et al Gentle ADABoost
- 2000年 Freund BrownBoosting

識別器出力の統合

- 組み合わされた出力 $F(x)$ は、個々の識別器の出力 $f_t(x) \mapsto \{-1, +1\}$ の重み付き和として表される。

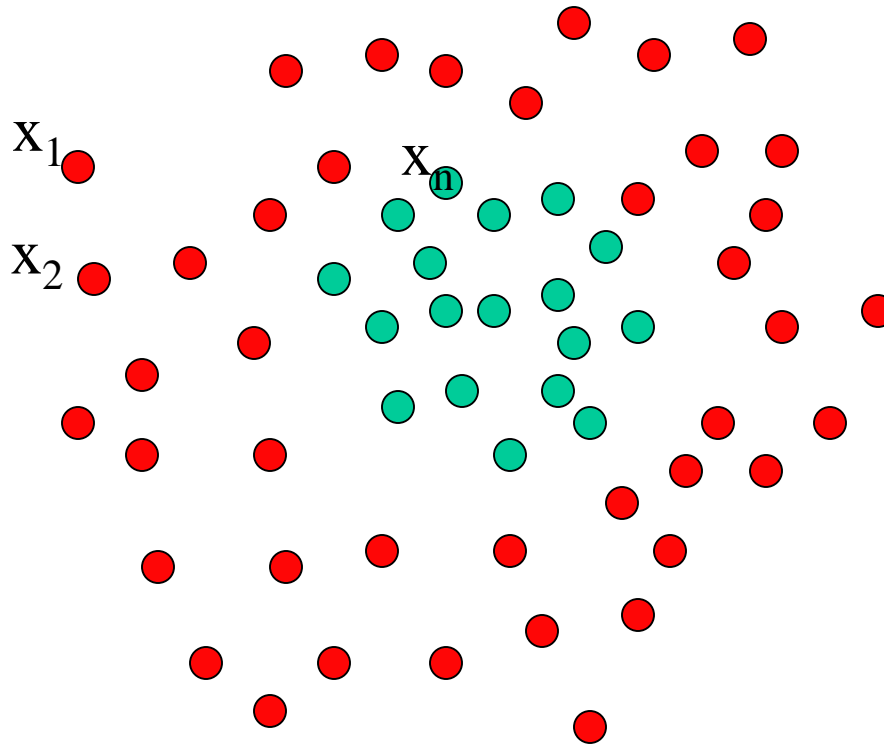
$$F(x) = \sum_{t=1}^T \alpha_t f_t(x)$$

出力(識別結果)



Step1:初期化

以下のデータ分布が与えられているとする。



各点は以下のクラスラベル:

$$y_n = \begin{cases} +1 (\bullet) \\ -1 (\bullet) \end{cases}$$

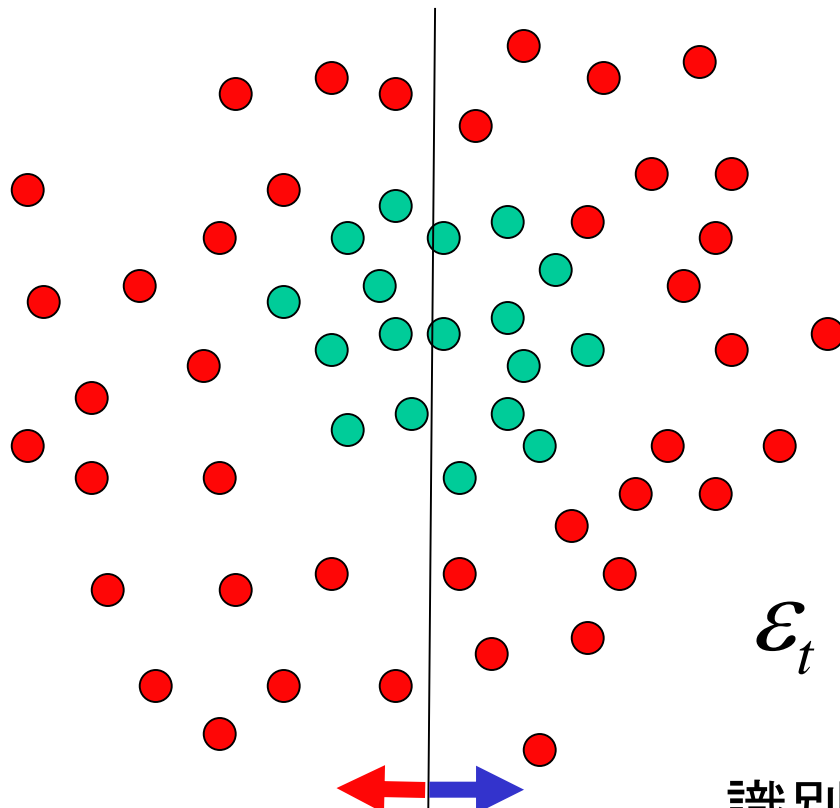
と重みを持つ:
 $D_n = 1/N$

Step1:初期化

- $(\mathbf{x}_1, y_1), (\mathbf{x}_2, y_2), \dots, (\mathbf{x}_N, y_N)$ が与えられているとする。但し、 $y_i \in \{-1, +1\}$ である。
- $D_i^1 = 1/N$ ($i = 1 \dots N$) とする。

このとき、以下のStep2と3を、 $t=1 \sim T$ まで繰り返す。

Step2: 識別器tの学習



弱識別器が直線の場合

$$I(E) = \begin{cases} 0 & E = \text{false} \\ 1 & E = \text{true} \end{cases}$$

$$\epsilon_t = \sum_{n=1}^N D_n^t I(y_n \neq f_t(\mathbf{x}_n))$$

識別誤差を最小化するように学習

Step3: 重みの更新

重み付きエラー

$$I(E) = \begin{cases} 0 & E = \text{false} \\ 1 & E = \text{true} \end{cases}$$

$$\varepsilon_t = \sum_{n=1}^N D_n^t I(y_n \neq f_t(\mathbf{x}_n))$$

識別器 t の重み

$$\alpha_t = \frac{1}{2} \log \left(\frac{1 - \varepsilon_t}{\varepsilon_t} \right)$$

間違わないほど大きな値になる

データの重み

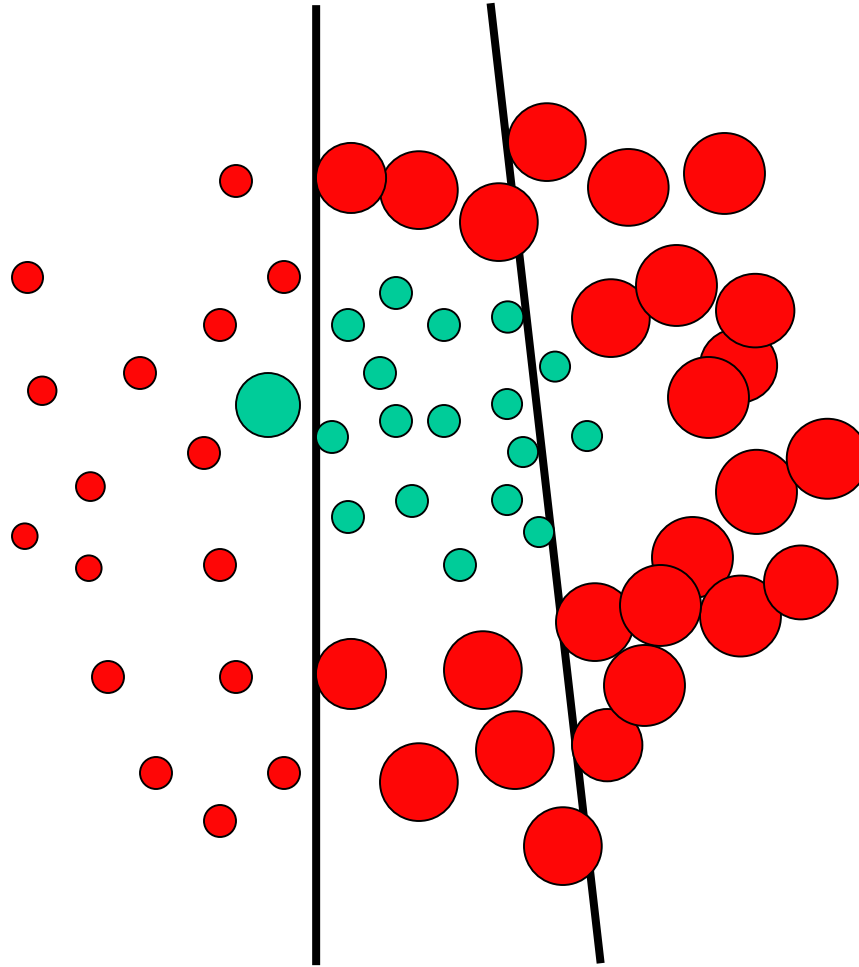
$$\sum_{n=1}^N D_n^t = 1$$

$$D_n^{t+1} = D_n^t \frac{\exp\{-\alpha_t y_n f_t(\mathbf{x}_n)\}}{Z_t}$$

正規化項

間違えるほど大きな値になる

Step3: 重みの更新(イメージ図)

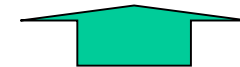


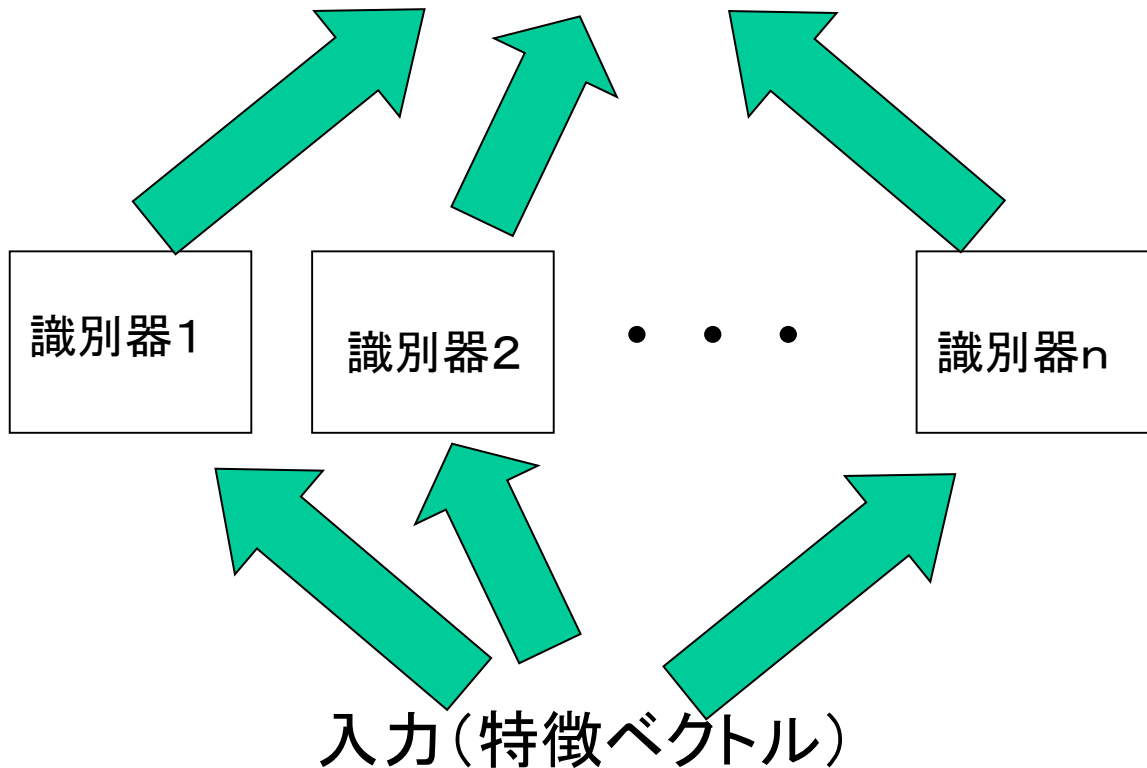
誤識別を起こした
データの重みを増
す

学習終了後に得られる識別器

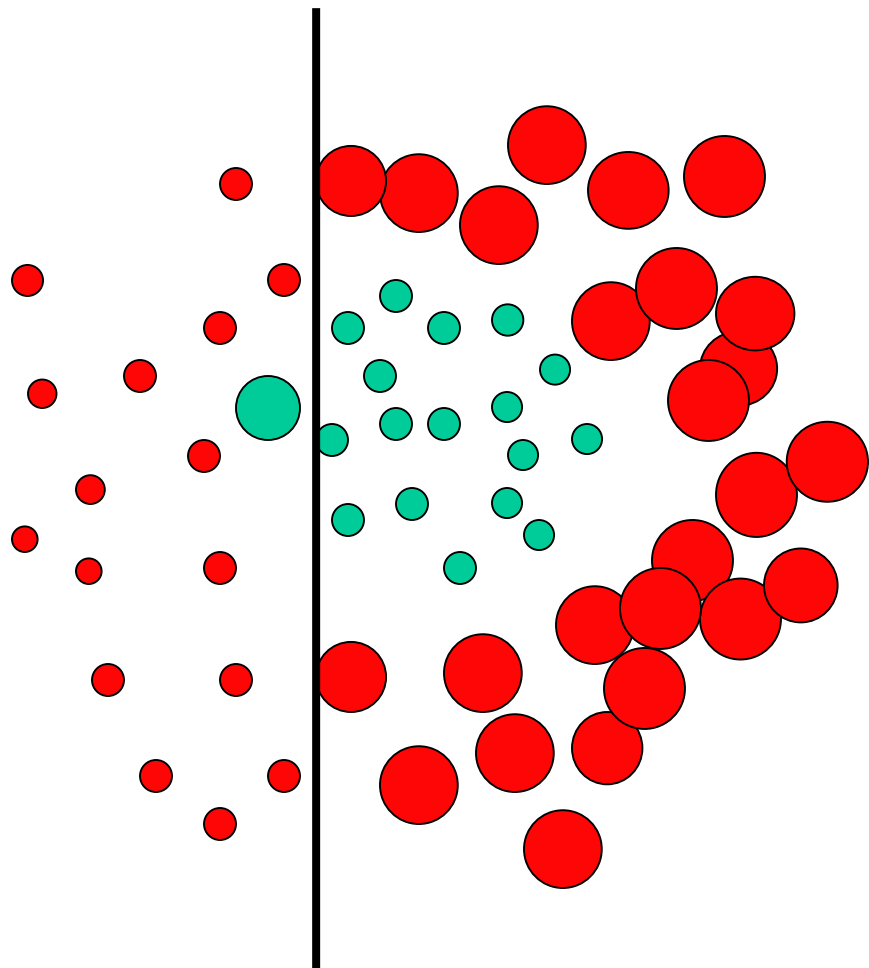
$$H(x) = \text{sign} \left(\sum_{t=1}^T \alpha_t h_t(x) \right)$$

出力(識別結果)

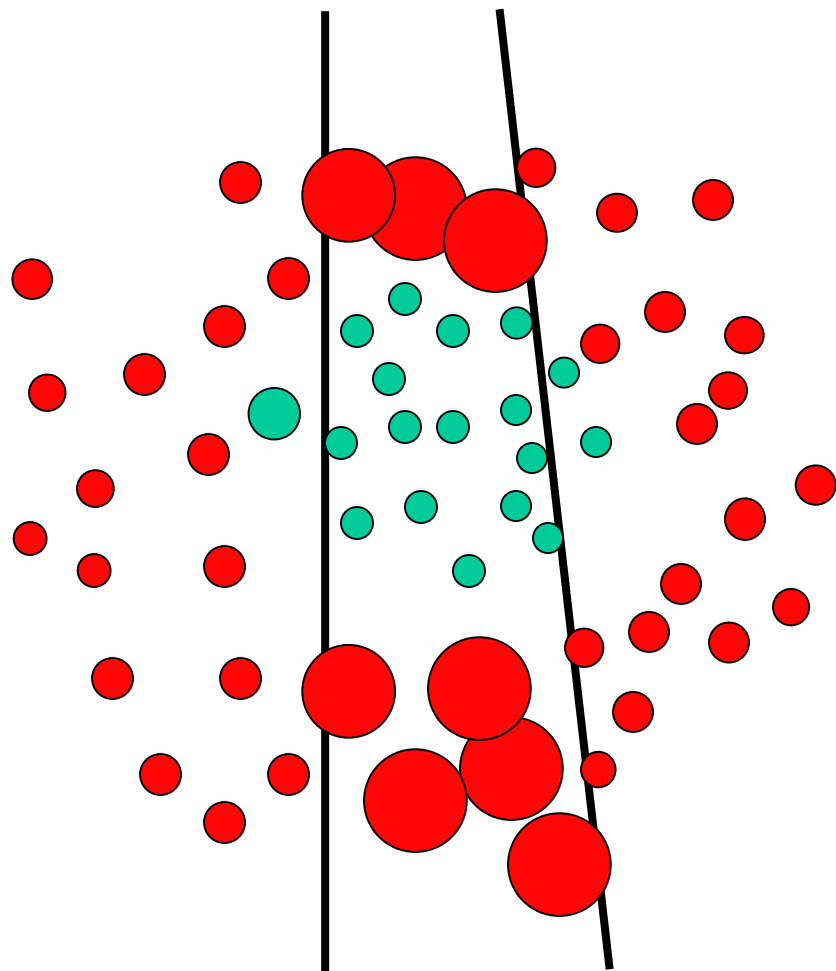

 $f(x)$



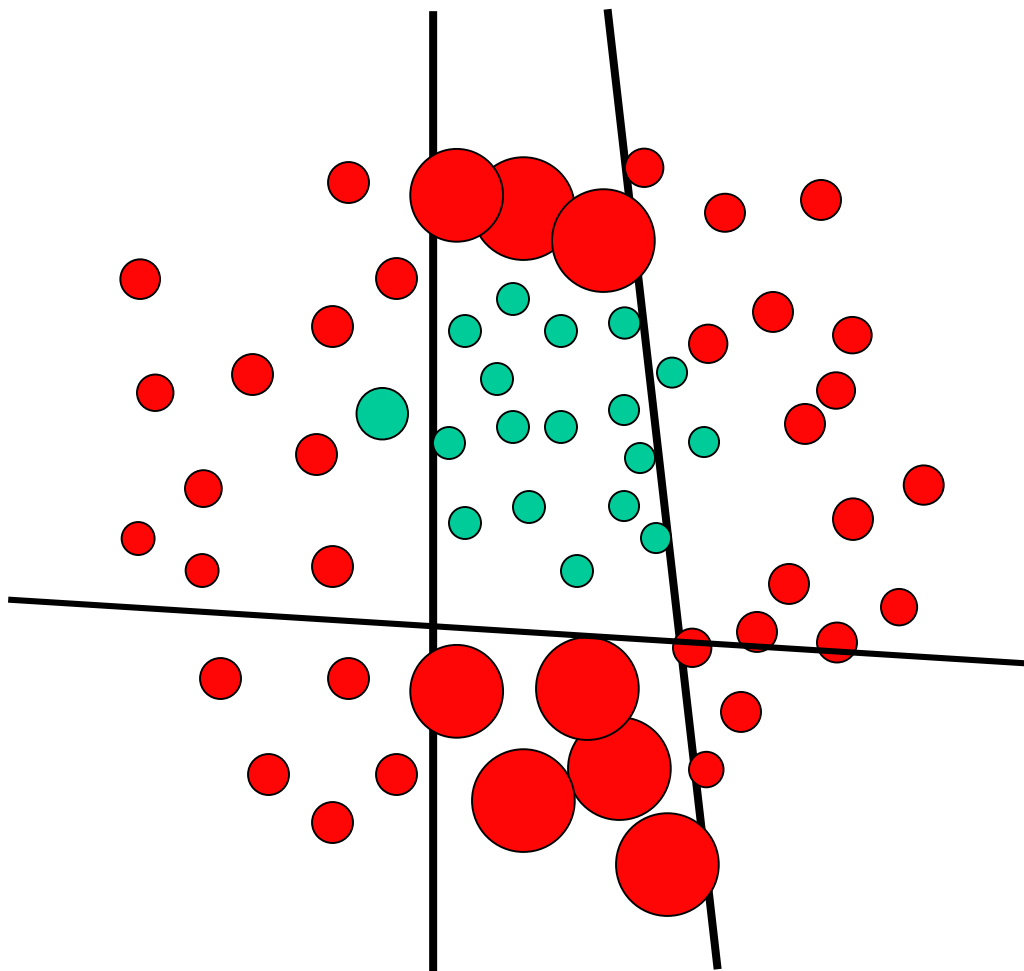
続き



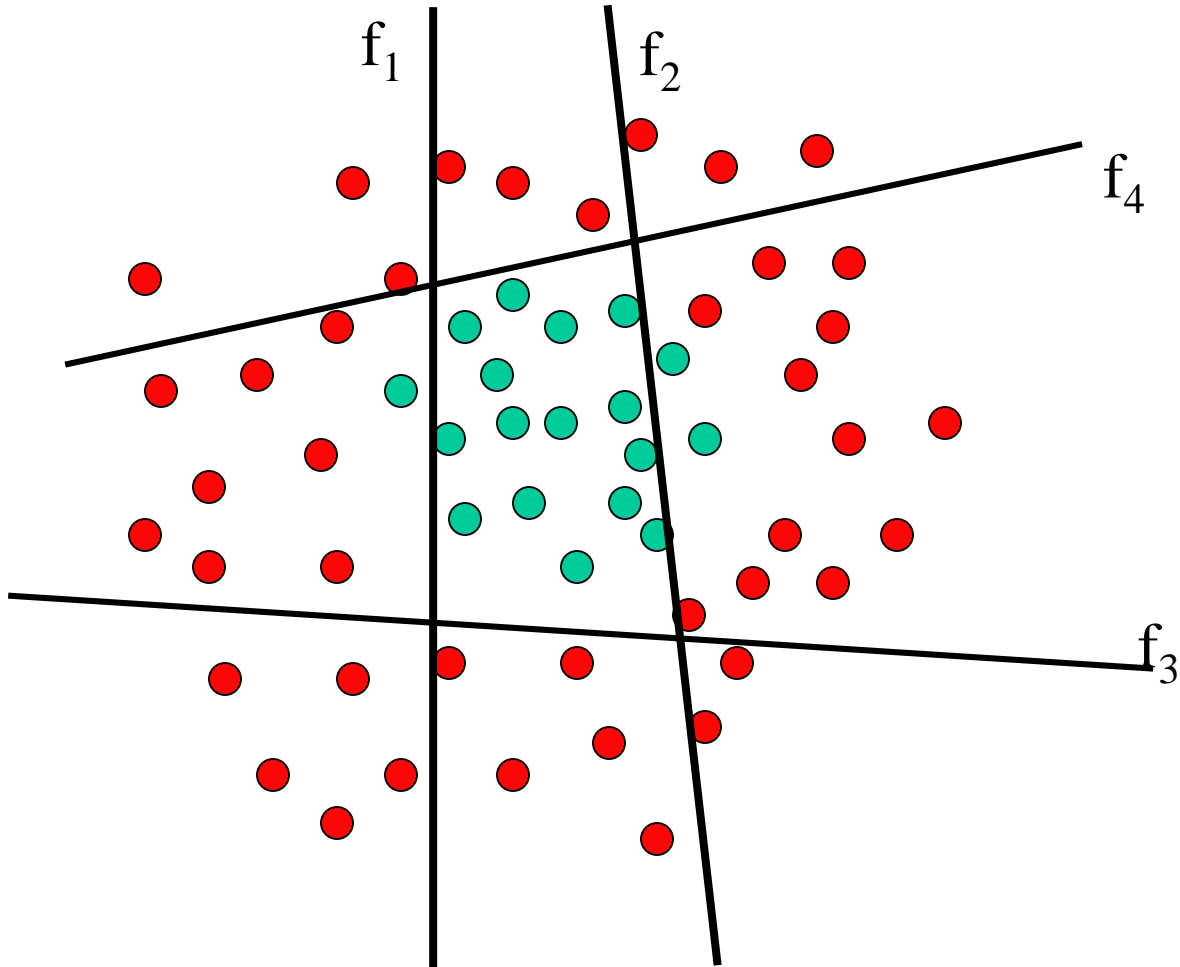
続き



続き



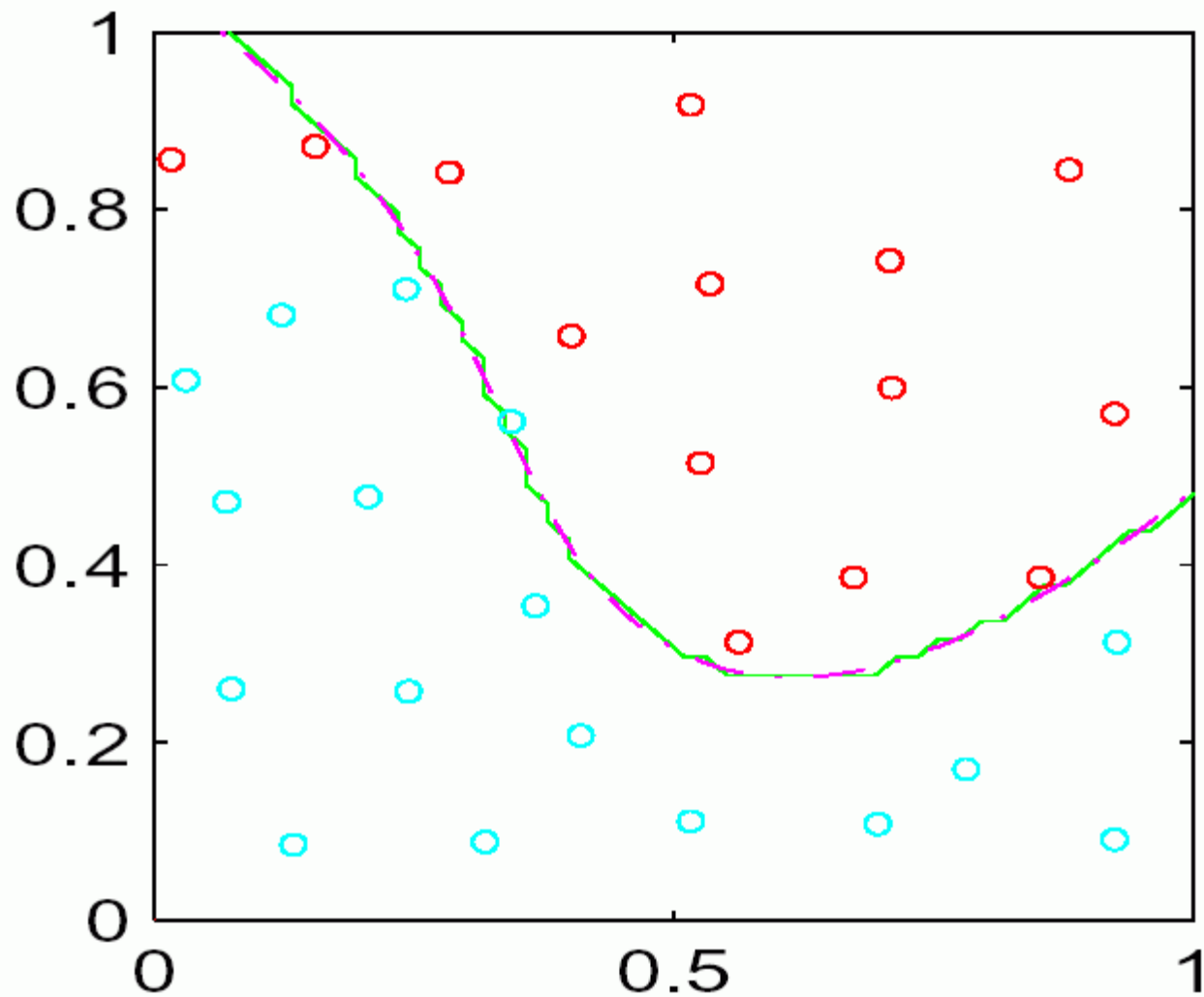
最終結果



線形識別面4枚から非線形識別面を作ることができる

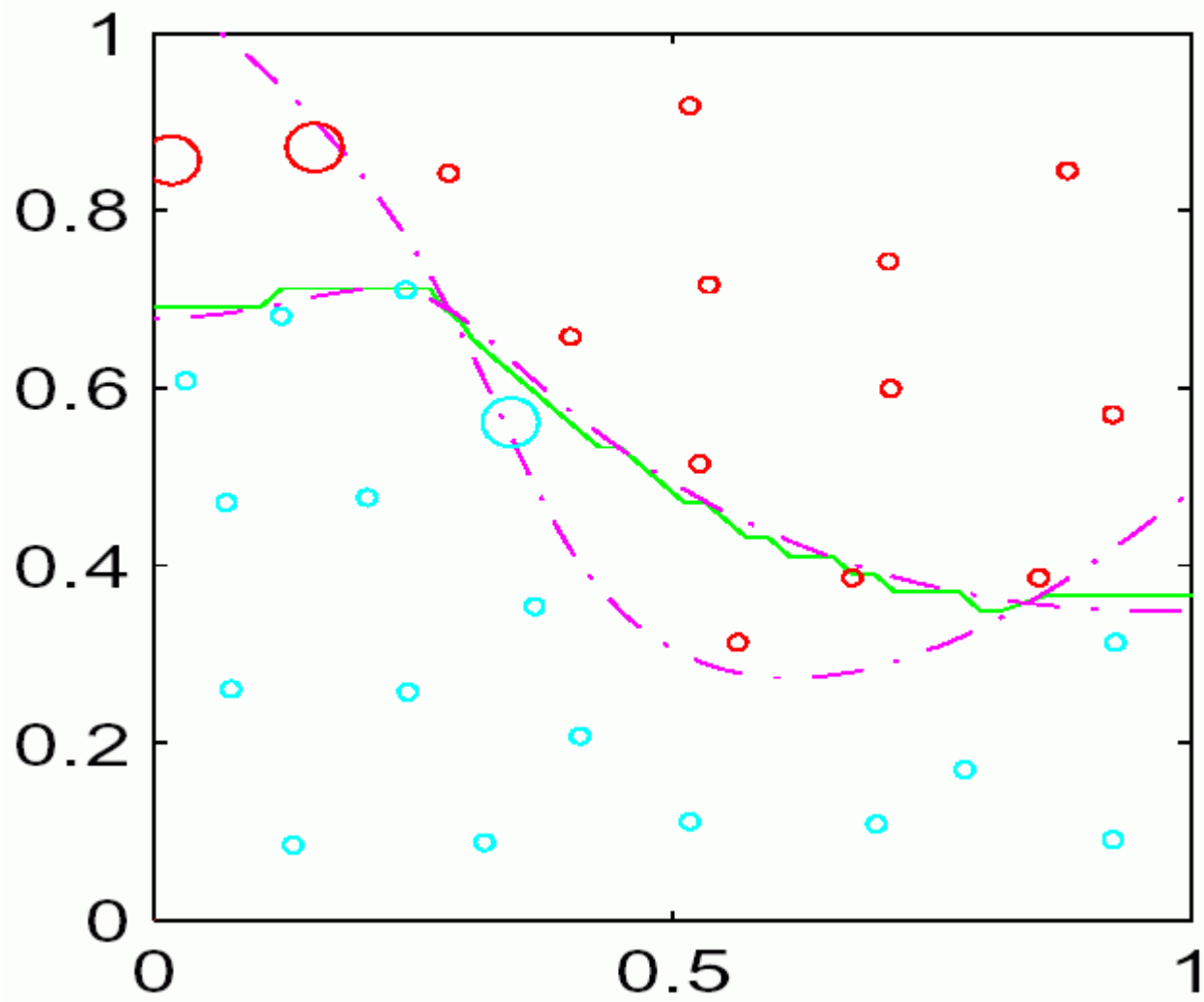
例

1st Iteration



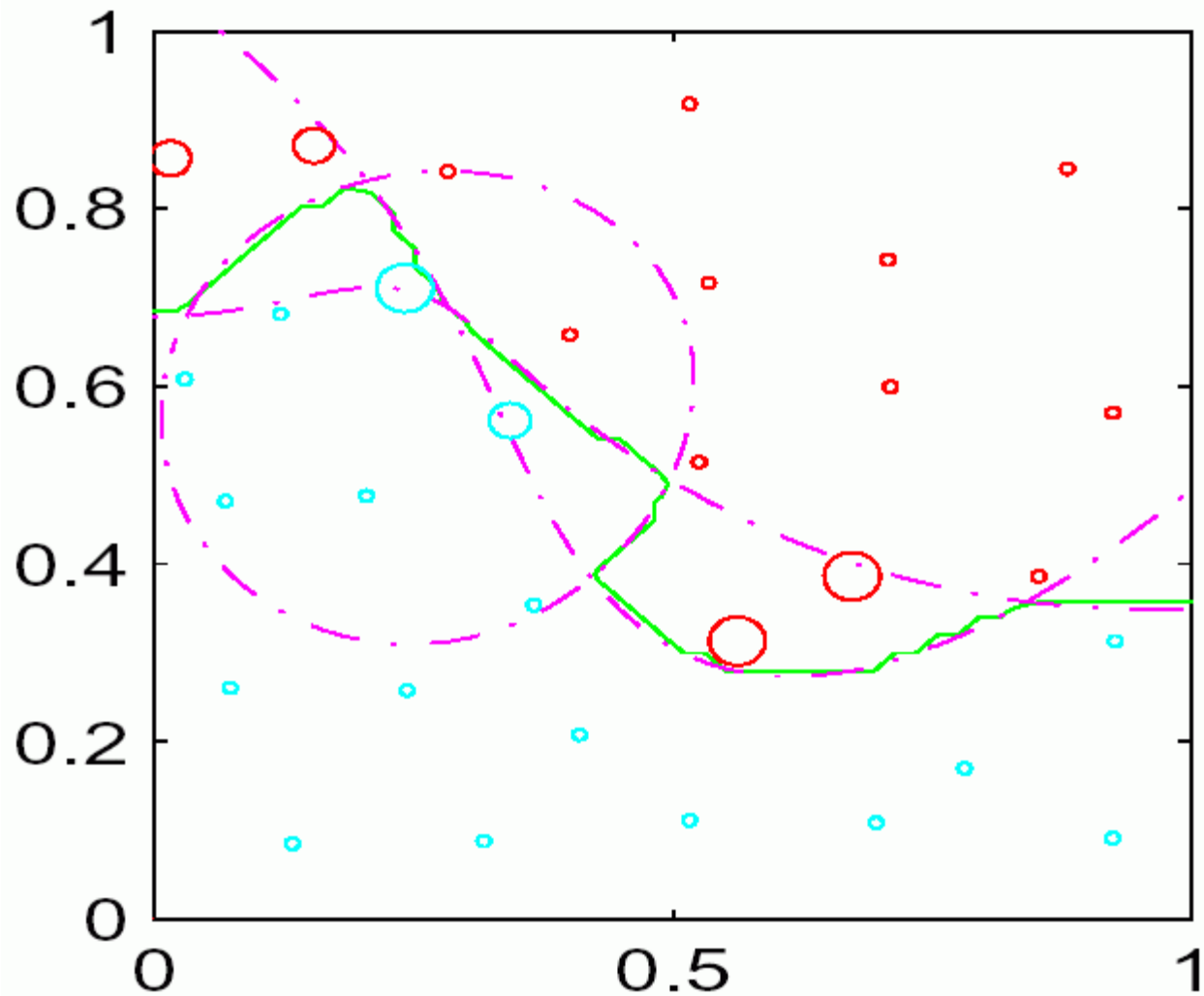
例

2nd Iteration



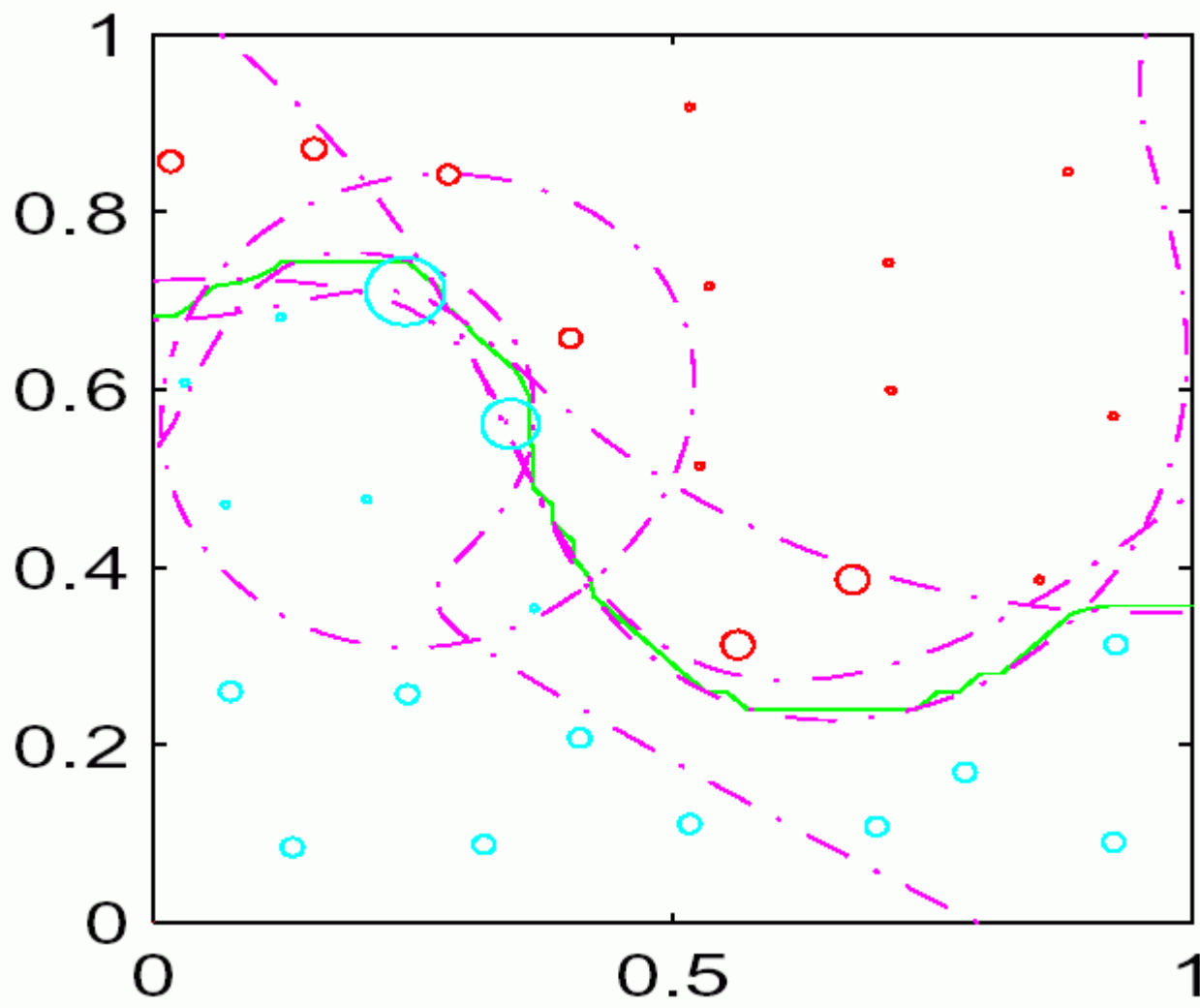
例

3rd Iteration



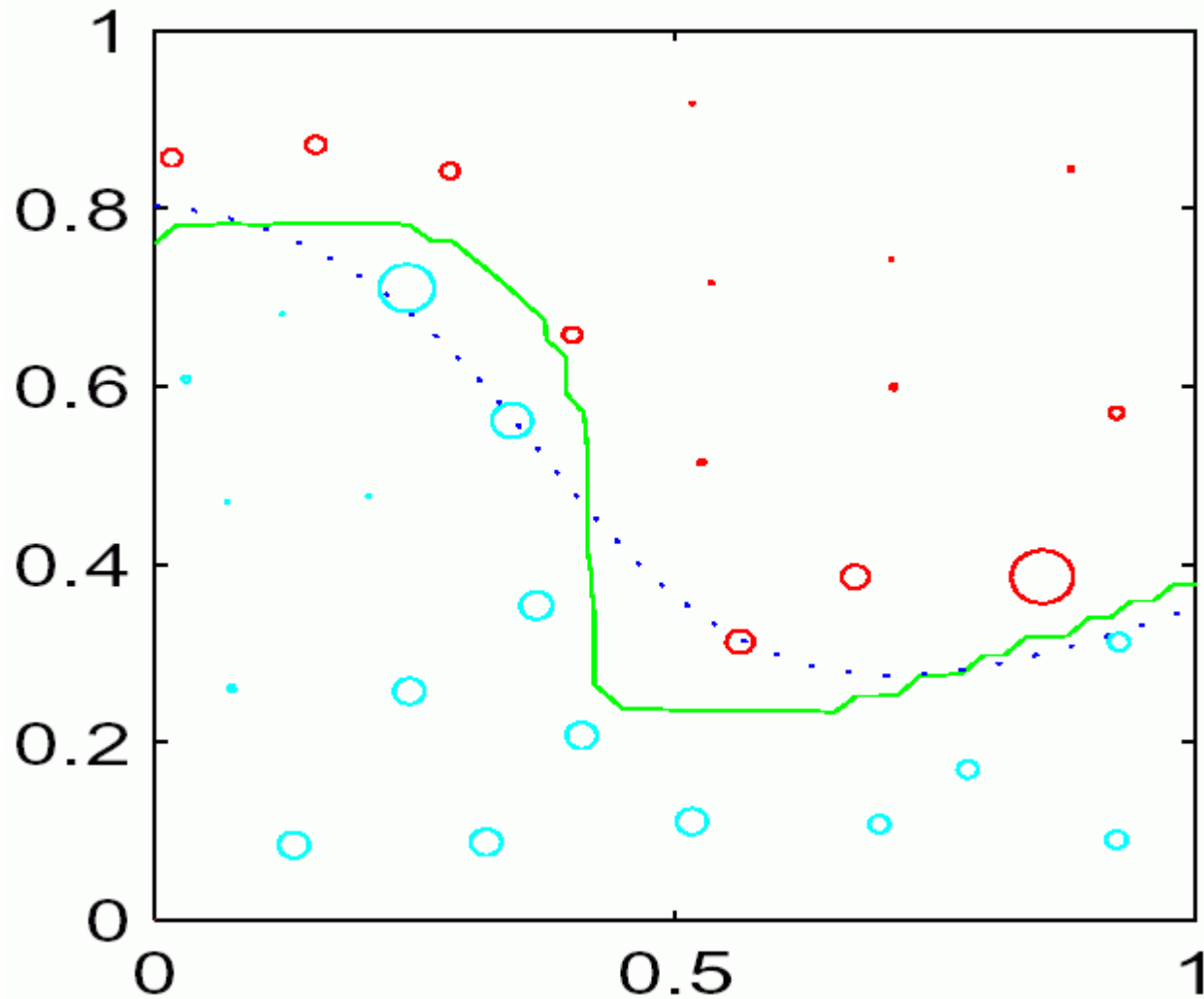
例

5th Iteration



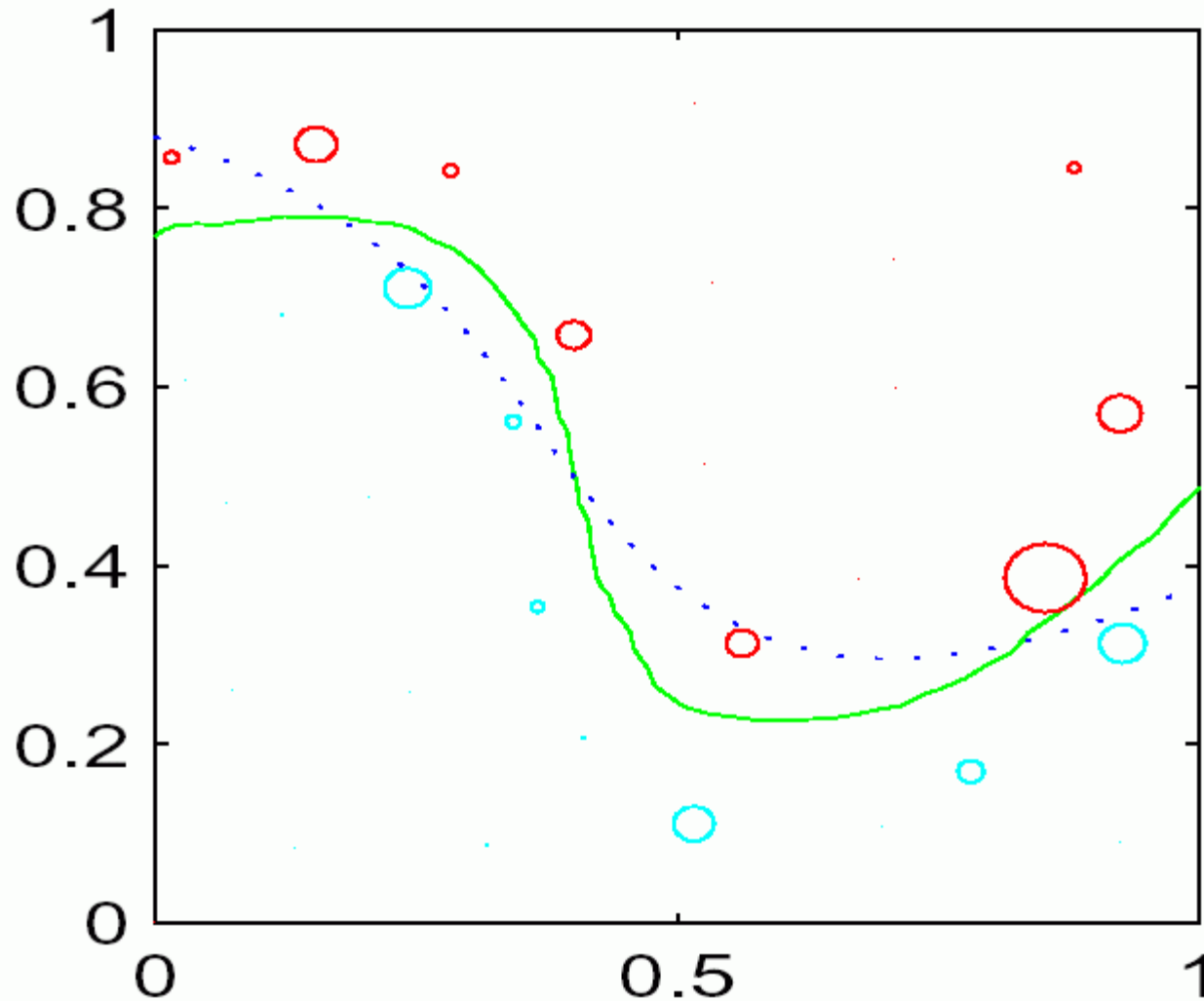
例

10th Iteration



例

100th Iteration



ADA Boosting の特性

- 誤識別確率 $\leq \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \exp\left(-y_i \sum_{t=1}^T \alpha_t h_t(x_i)\right) = \prod_{t=1}^T Z_t$

$$Z_t = \sum_{i=1}^N D_i^t \exp(-\alpha_t y_i h_t(x_i))$$

学習すればするほど誤りは少なくなる。

$$\prod_{t=1}^T Z_t \leq \exp\left(-2 \sum_{t=1}^T \gamma_t^2\right) \quad \gamma_t = 1/2 - \varepsilon_t$$

しかも、誤識別が減るのが速い。

未知入力に対するリスク

トレーニングサンプルに対する誤りの確率

$$\Pr[H(x) \neq y]$$

未知入力に対する誤りのオーダー $O\left(\sqrt{\frac{Td}{N}}\right)$
 d : VC dimension

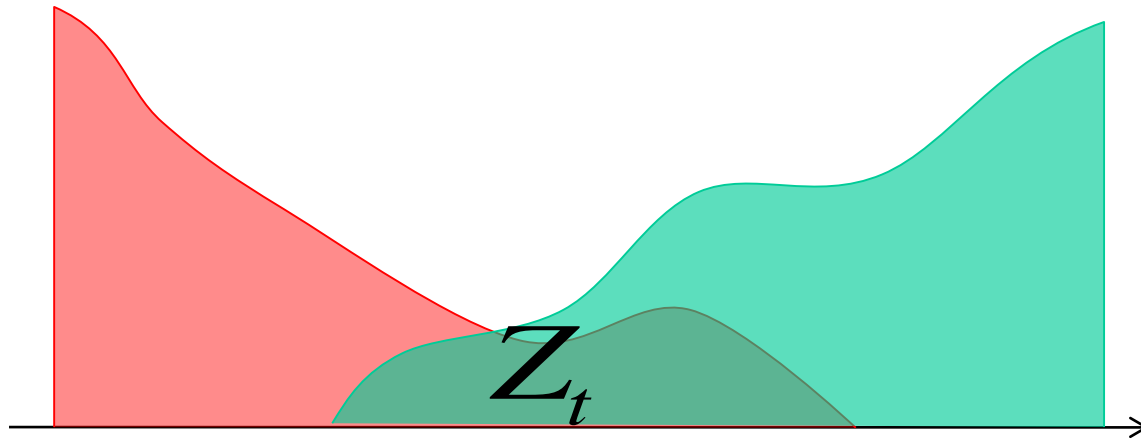
$$\Pr[H(x) \neq y] + O\left(\sqrt{\frac{Td}{N}}\right)$$

デモ

- <http://www.cs.technion.ac.il/~rani/LocBoost/>

Real ADABOOST

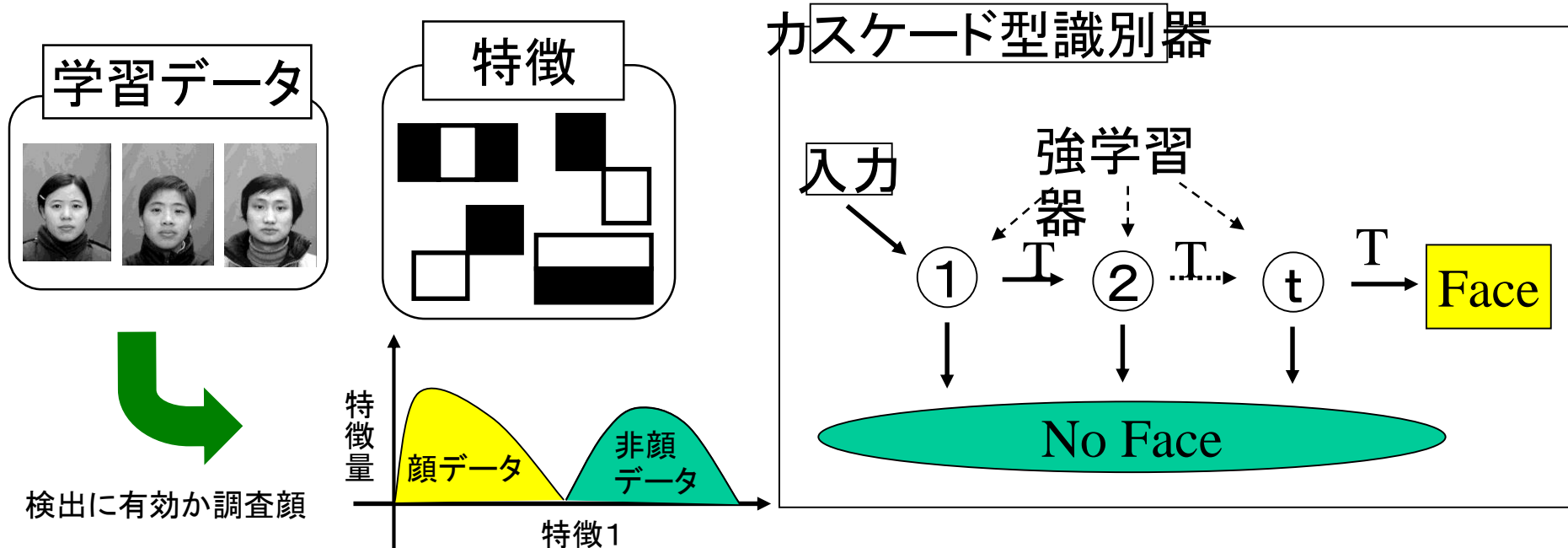
- Step3の重み更新式が違う



$$\alpha_t = \frac{1}{Z_t}$$

識別による検出 (クラスモデルとのマッチング) Cascaded ADABoosting

- ADABoosting で作られた強識別器を多段に接続する(速度と精度を両立させる工夫)

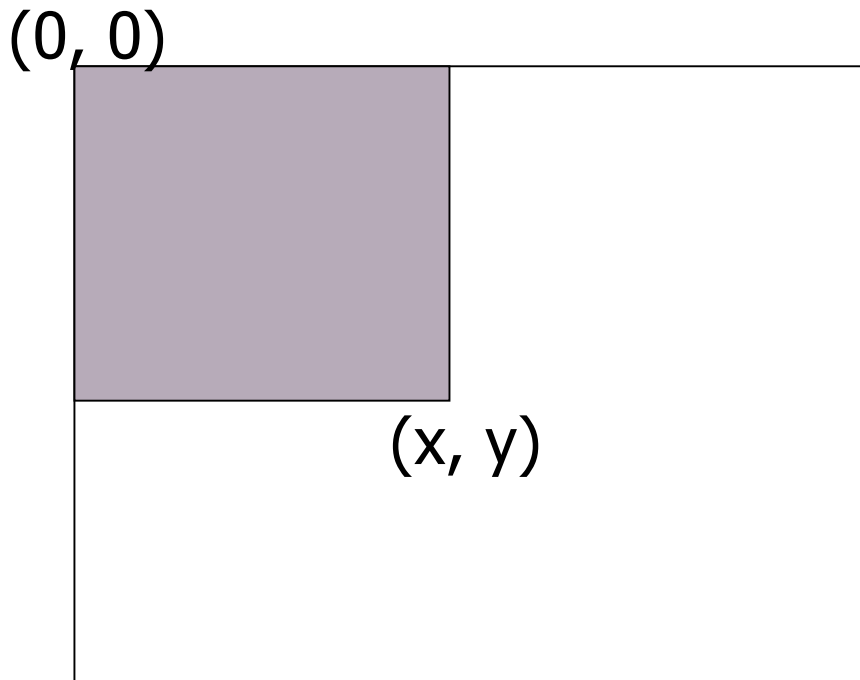


検出に有効な調査顔

内積計算の高速化

Integral Image (Viola&Jones)

- Integral Imageとは矩形領域内の画素値の総和を画素値とする画像



$$ii(x, y) = \sum_{x' \leq x, y' \leq y} i(x', y')$$

$ii(x, y)$: integral image

$i(x, y)$: 画素

$s(x, y)$: 縦の画素の総和

$$s(x, y) = s(x, y-1) + i(x, y)$$

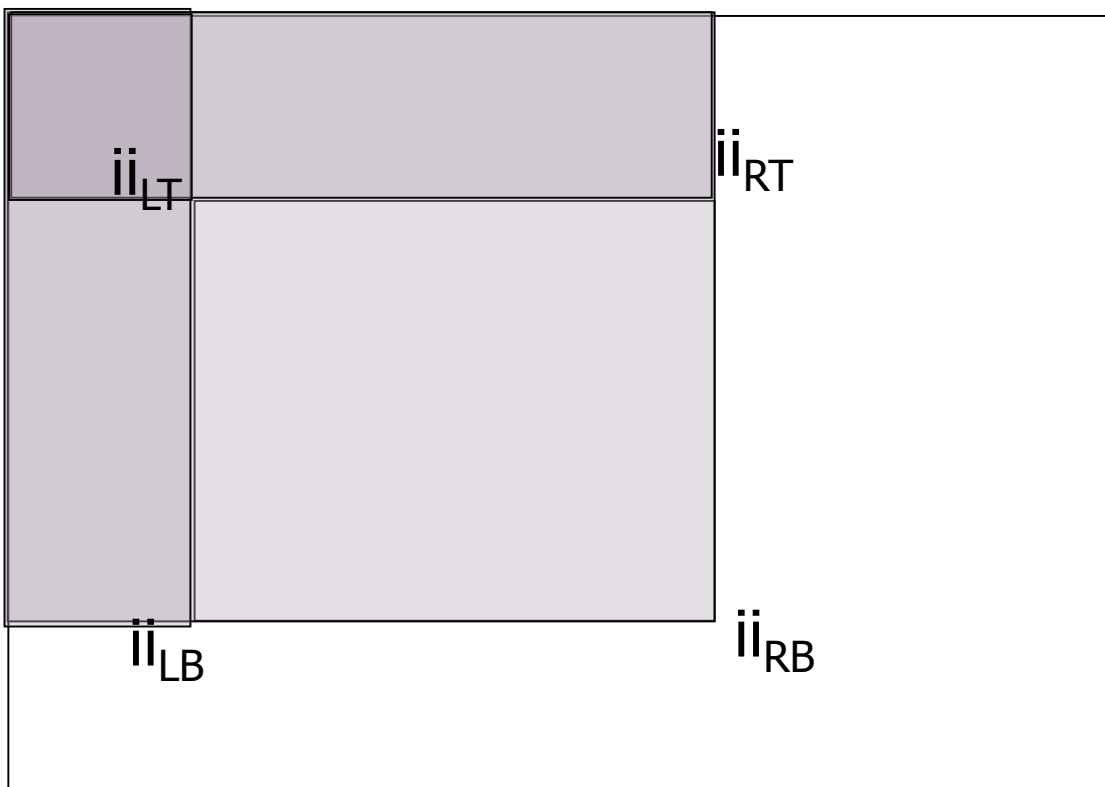
$$ii(x, y) = ii(x-1, y) + s(x, y)$$

$$s(x, -1) = 0, ii(-1, y) = 0$$

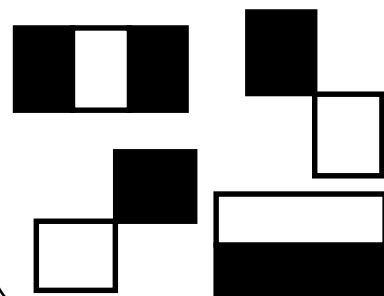
Integral Imageを用いた矩形内積分

$$ii_{RB} - ii_{RT} - ii_{LB} + ii_{LT}$$

(0, 0)



Harr Like特徴



わずか3回の加減算で、任意の矩形領域の積分が行え、顔検出で用いられる
Harr Like特徴も高速に計算可能

検出時の位置・大きさ の変化に対する対処法

- イメージピラミッドの走査

